

**PONTIFÍCIA UNIVERSIDADE CATÓLICA DO PARANÁ**  
**CENTRO DE CIÊNCIAS EXATAS E DE TECNOLOGIA**  
**ENGENHARIA DE COMPUTAÇÃO**

**PROJETO SINALEIRO INTELIGENTE**

**CURITIBA**

**2009**

**DENY LUCAS DA SILVA  
RODRIGO KOTLEVSKI**

**PROJETO SINALEIRO INTELIGENTE**

**Este projeto será apresentado à disciplina de Problemas de Engenharia do Curso de Engenharia de Computação do Centro de Ciências Exatas e de Tecnologia da Pontifícia Universidade Católica do Paraná, como parte integrante da nota do segundo semestre.  
Professor orientador: Afonso Ferreira Miguel.**

**CURITIBA  
2009**

**SUMÁRIO**

Introdução	04
Justificativa	04
Metodologia	04
Responsabilidades	05
Objetivos	05
O projeto	06
Resultados	06
Esquemático	07
Programação Pico	08
Programação projeto	11

# 1.INTRODUÇÃO

Problemas de resolução de problemas em engenharia do curso de Engenharia de Computação, tem como intuito iniciar o desenvolvimento de projetos, desde a documentação completa, organogramas, cronogramas, apresentações e a conclusão do projeto nas mais corretas formas, já nos preparando para o mercado de trabalho mais a frente.

O grupo formado para o desenvolvimento do Projeto de resolução de problemas em engenharia do quarto período do curso de Engenharia de Computação é formado pelos seguintes integrantes: Deny Lucas da Silva e Rodrigo Kotlevski.

A idéia do projeto surgiu em uma discussão entre os integrantes do grupo, sobre os cruzamentos em que nem existem movimento em uma via, e a outra via está supostamente cheia de carros e de como os sinaleiros demoram, por exemplo o sinaleiro que existe ali em garuva, a via da BR sempre está cheia, enquanto a via local passa algum carro de vez enquanto. Então decidimos fazer um sinaleiro que resolvesse parcialmente este tipo de problema.

A partir deste momento, decidimos fazer um Sinaleiro Inteligente.

## 1.1 JUSTIFICATIVAS

O projeto “Sinaleiro Inteligente”, se destaca pelo tempo em que ele vai economizar na via, e assim trazendo melhor fluxo nas vias, trazendo melhor bem estar entre as pessoas diminuindo o stress no trânsito.

Com o crescimento amplo da tecnologia, podemos cada vez mais melhorar tanto os nossos circuitos, quanto conseguindo colocar essas tecnologias novas para o melhorio da nossas vidas trazendo assim um melhor bem-estar.

## 1.2 METODOLOGIA

O projeto sinaleiro inteligente foi gerado para que nos conseguíssemos aplicar ele no nosso dia-a-dia. Fizemos uma pesquisa para saber qual o melhor jeito de implementarmos o projeto, mas encontramos muitas dificuldades em fazer uma união entre o circuitos, a programação e o sensor. Tivemos que pensar bastante de como íamos fazer o link entre os três.

Nas primeiras semanas começamos a enrolar as bobinas, depois as placas para o sensor com a ajuda do osciloscópio para obtermos os sinais, fizemos a maquete, depois a programação e por último tentamos interligar os três para obter o funcionamento.

## **1.3 AS RESPONSABILIDADES**

Para que o projeto obtivesse sucesso em seu desenvolvimento foi necessário a participação ativa de todos os participantes do grupo e também dos professores, é necessário muita responsabilidade, seriedade e muita força de vontade em todos os eixos do grupo para que o projeto fosse bem desenvolvido. Cada integrante teve a sua responsabilidade e cumpriu com o máximo de comprometimento para com ele. Os professores estavam aptos a responder todas nossas dúvidas em relação ao projeto, e nos ajudar, dar novas idéias e apoio. E também dependemos das estruturas da PUC, que se tornou a principal responsabilidade, pois são nos laboratórios e os técnicos que estão nesses para nos dar uma assistência que conseguíamos fazer os devidos testes.

## **2. OS OBJETIVOS**

O objetivo do sinalizador inteligente, “ensinar” o grupo a fazer pesquisas, documentações, cronogramas, apresentações, ou seja, tudo que envolve um bom gerenciamento de projetos, além do trabalho com placas, circuitos, osciloscópio, assim envolvendo a matéria vista em sala de aula para a nossa prática, como as aulas de sistemas digitais nos envolvendo na matéria, circuitos elétricos nos envolvendo nos circuitos, Física envolvendo bobinas. E de terminarmos esse projeto para nos desenvolvermos no conhecimento no andamento do curso.

## **3. NÃO ESTÁ INCLUSO NO ESCOPO DESTE PROJETO**

O que não foi incluso no projeto, mas quer poderia ser implementado, era o sinalizador para pedestre, pois enquanto o sinalizador ficasse em vermelho, o sinalizador de pedestre fosse abrir para os pedestres fluírem na via.

## **4. O PROJETO**

O projeto consiste em fazer uma melhoria nos sinalizadores do trânsito, no qual o movimento dos carros são contados por uma bobina, em que esta bobina iria se comunicar com um circuito para mandar o números de carros que estão passando na via, e assim comandado pelo computador, o melhor tempo para o sinalizador.

Na primeira etapa, a bobina vai sentir o campo de um metal passando por cima dele, e vai enviar a informação para a placa.

Na segunda etapa, este circuito vai se comunicar com o altera para que saia a contagem.

Na terceira etapa, ele vai se comunicar com o circuito RS 232 que ira se comunicar com a porta serial e que com a programação, vai mudar a luz do programa em que esta rodando, assim fazendo as cores muda.

## **5.OS COMPONENTES UTILIZADOS**

- 2 pic 12F675;
- 3 2 78L05;
- 4 2 capacitoeos 10 n F;
- 5 2 capacitores 100 n F;
- 6 2 bobinas fio numero 28;
- 7 4 capacitores 1 micro F;
- 8 1 circuito RS 232;
- 9 2 pic 12F683;
- 10 Resistores;
- 11 2 indutor 330 micro H;

## **6. OS RESULTADOS**

Não conseguimos concluir com êxito totalmente o projeto. Ao longo do tempo, fomos ver que nossos conhecimentos não foram hábeis para alcançar o objetivo com êxito.

Conseguimos desenvolver ele quase que por inteiro, mas na hora de combinar o circuito com o software, para terminarmos ele completamente, obtemos problemas que não sabíamos resolver.

O projeto porem foi bastante gratificante em fazê-lo, mesmo não obtendo êxito, pelos problemas que obtivemos, mesmo assim vamos entregar:

Software de controle em C++;

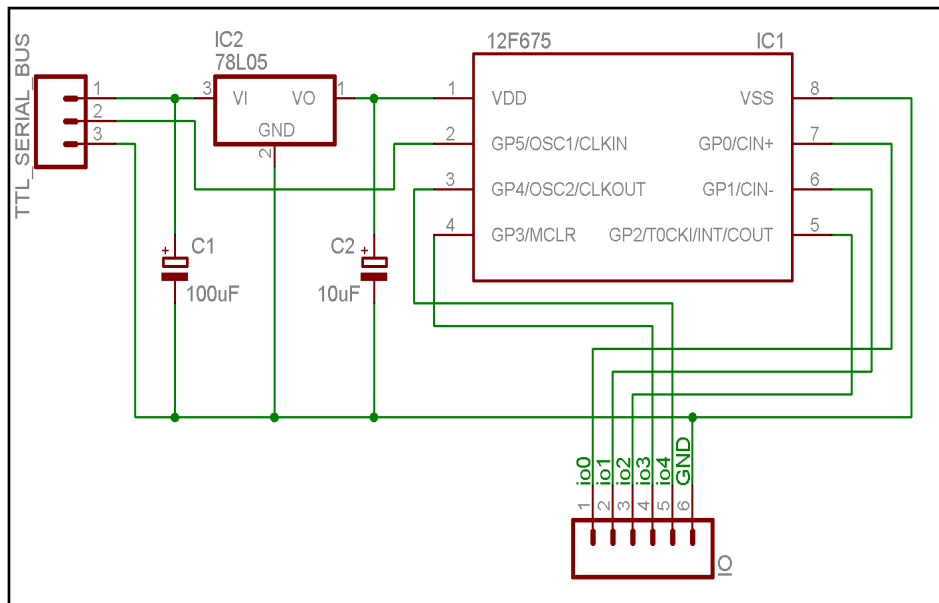
CD com arquivos, fotos, desenhos, códigos-fonte, esquemáticos, diagramas e modelos dos módulos implementados;

Vídeo;

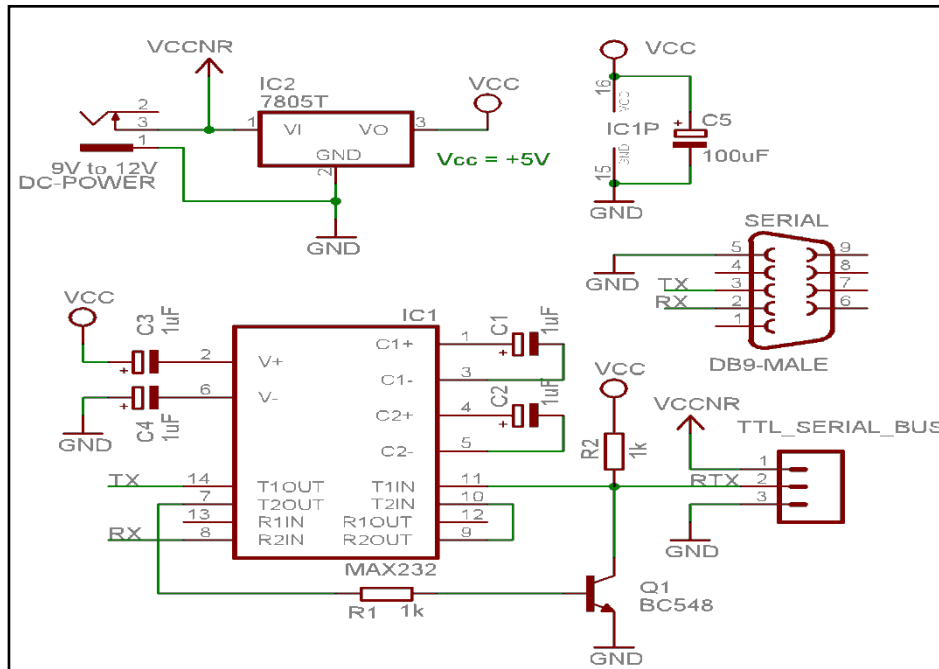
Documentação do projeto dos itens acima.

## 7. Esquemático dos Circuitos

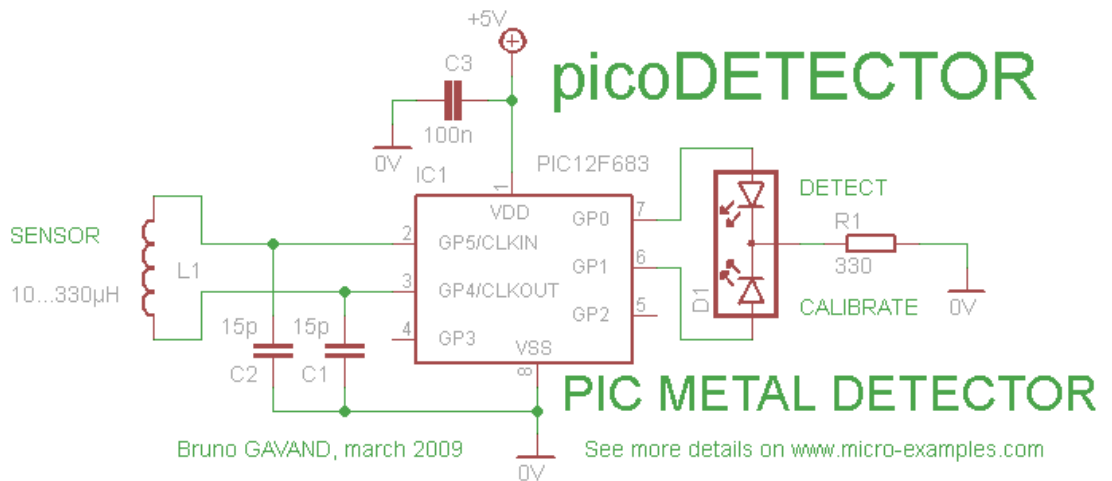
Nós utilizamos dois módulos M2.



## RS232



## Pico detector de metais foram 2





## Programação pico detector

```
#define MAXTRY 15          // number of watchdog restart to calibrate loop counter

unsigned char   ctr ;           // number of loops between two watchdog resets
unsigned char   previous ;     // previous value of ctr
unsigned char   calibr ;      // calibration value when oscillator runs free
unsigned char   restarts ;    // number of watchdog restarts
unsigned char   en ;          // enable flag, allows detection

/*
 * main loop
 */
void main()
{
    unsigned char   i ;

    /*
     * configure GPIO as digital port
     */
    CMCON0 = 7 ;
    ANSEL = 0 ;
    TRISIO = 0 ;
    GPIO = 0 ;

    /*
     * power up ?
     */
    if (STATUS.NOT_TO)
    {
        /*
         * yes, init variables
         */
        restarts = 0 ;
        calibr = 1 ;
    }

    /*
     * watchdog reset counter
     */
    if (restarts < 255) restarts++ ;

    /*
     * if counter differs too much from calibration value
     */
    if ((previous ^ ctr) > calibr)
    {
        /*
         * turn detect LED on
         */
        GPIO.F0 = en ;

        /*
         * if not on power up
         */
        if (STATUS.NOT_TO == 0)

```

```

        {
        /*
        * while in calibration mode
        */
        if(restarts < MAXTRY)
            {
            /*
            * shift calibration value
            * and wait a little bit
            */
            calibr <<= 1 ;
            Delay_ms(5) ;
            }
        else
            {
            /*
            * turn detect LED off
            */
            GPIO.F0 = 0 ;
            }
    }

    /*
    * save last counter
    */
    previous = ctr ;

    /*
    * is calibration over
    */
    if(restarts > MAXTRY)
        {
        /*
        * yes, turn calibrate LED off
        * and set enable flag
        */
        GPIO.F1 = 0 ;
        en = 1 ;
        }
    else
        {
        /*
        * no, turn calibrate LED on
        * and clear enable flag
        */
        GPIO.F1 = 1 ;
        en = 0 ;
        }

    /*
    * set watchdog prescaler
    */
    OPTION_REG = 0b11111001 ;

    /*
    * start counter, to be interrupted by watchdog
    */
    ctr = 0 ;
    for(;;)
    {

```

```
        ctr++ ;  
    }  
}
```

## Programação projeto

### Lampada.h

```
#pragma once  
  
#include "stdafx.h"  
#include <iostream>  
  
using namespace std;  
//Definição da classe Lampada.  
  
class Lampada  
{  
  
public:  
    enum Estados  
    {  
        apagada, ligada, queimada, //define os campos que terá a  
variável do tipo Estados que será utilizada: define o estado  
individual de cada lampada.  
    };  
    Estados estado; //cria uma variavel do tipo Estados com o fim de  
controlar o "estado" de cada lampada.  
public:  
    Lampada(void); //contrutor default da classe lampada  
    ~Lampada(void); //destrutor da classe lampada  
    void liga(void); //método liga  
    void desliga(void); //método desliga  
    Estados ver_estado(void); //método que verifica o estado da  
lampada (apagada, ligada ou queimada)  
    void queima(void); //método que queima a lampada selecionada  
  
};
```

### Lampada.cpp

```

#include "stdafx.h"
#include "Lampada.h"

Lampada::Lampada(void)
{
    estado = apagada; //contrutor default: inicializa a lampada no
estado "apagada".
}

Lampada::~Lampada(void) //destrutor
{
}

void Lampada::liga(void)
{
    estado = ligada; //atribui o estado "ligada" a lampada.
}

void Lampada::desliga(void)
{
    estado = apagada; //atribui o estado "apagada" a lampada.
}

void Lampada::queima(void)
{
    estado = queimada; //atribui o estado "queimada" a lampada.
}

Lampada::Estados Lampada::ver_estado(void) //verifica o estado da
lampada (ligada, apagada ou queimada)
{
    if(estado == apagada)
    {
        return apagada; //se a lampada estiver apagada, o método
retorna o valor equivalente ao estado "apagada".
    }

    else if(estado == ligada)
    {
        return ligada; //se a lampada estiver ligada, o método
retorna o valor equivalente ao estado "ligada".
    }

    else
    {
        return queimada; //se a lampada estiver queimada, o método
retorna o valor equivalente ao estado "queimada".
    }

}

```

**Wait.h**

```

#include "stdafx.h"
#include <time.h>
//using namespace std;
#pragma once

class Wait
{
public:
    Wait(void); //contrutor default da classe Wait.
    ~Wait(void); //destrutor.
    void wait (int seconds); //método que faz com que o inteiro
passado por parametro seja utilizado como tempo de espera.
};

```

### Wait.cpp

```

Wait::Wait(void)
{
}

Wait::~~Wait(void)
{
}

void Wait::wait ( int seconds )
{
    clock_t endwait;
    endwait = clock () + seconds * CLOCKS_PER_SEC;
    while (clock() < endwait) {}
}

```

### Stdafx.h

```

// stdafx.h : include file for standard system include files,
// or project specific include files that are used frequently, but
// are changed infrequently
#pragma once

// TODO: reference additional headers your program requires here

```

### Stdafx.cpp

```

// stdafx.cpp : source file that includes just the standard includes
// semaforo.pch will be the pre-compiled header
// stdafx.obj will contain the pre-compiled type information

#include "stdafx.h"

```

## Assembly info.cpp

```
#include "stdafx.h"

using namespace System;
using namespace System::Reflection;
using namespace System::Runtime::CompilerServices;
using namespace System::Runtime::InteropServices;
using namespace System::Security::Permissions;

//
// General Information about an assembly is controlled through the
// following
// set of attributes. Change these attribute values to modify the
// information
// associated with an assembly.
//
[assembly:AssemblyTitleAttribute("semaforo")];
[assembly:AssemblyDescriptionAttribute("")];
[assembly:AssemblyConfigurationAttribute("")];
[assembly:AssemblyCompanyAttribute("")];
[assembly:AssemblyProductAttribute("semaforo")];
[assembly:AssemblyCopyrightAttribute("Copyright (c) 2009")];
[assembly:AssemblyTrademarkAttribute("")];
[assembly:AssemblyCultureAttribute("")];

//
// Version information for an assembly consists of the following four
// values:
//
//      Major Version
//      Minor Version
//      Build Number
//      Revision
//
// You can specify all the value or you can default the Revision and
// Build Numbers
// by using the '*' as shown below:

[assembly:AssemblyVersionAttribute("1.0.*")];

[assembly:ComVisible(false)];

[assembly:CLSCompliantAttribute(true)];

[assembly:SecurityPermission(SecurityAction::RequestMinimum,
UnmanagedCode = true)];
```

## Semaforo.h

```

#pragma once

#include "stdafx.h"
#include "Lampada.h"
//Definição da classe Semaforo (carros).
class Semaforo
{
public:
    enum Estados
    {
        verm, ama, verd, desligado, //define os campos que terá a
variável do tipo Estados que será utilizada: define uma fase
individual para cada semaforo.
    };

public:
    class Lampada vermelha, amarela, verde; //cria 3 objetos da
classe Lampada.
    int time, time_verm, time_ama, time_verde; //cria variaveis do
tipo int para manipular o tempo de cada lampada e o tempo geral
decorridos.
    Estados estado; //cria uma variavel do tipo Estados para
controlar o estado (fase) do semáforo.

public:
    Semaforo(void); //contrutor default da classe Semaforo.
    Semaforo(int, int, int); //contrutor parametrizado da classe
Semaforo.
    ~Semaforo(void); //destrutor
    void liga(Estados); //método liga
    void desliga(void); //método desliga
    void queima_sem(void); //método que queima uma lampada do
semaforo previamente selecionada pelo usuário.
    void tick(void); //método que controla a passagem do tempo.
    void show(void); //método que exibe a situação do semaforo.
    void set_estado(Estados); //método para alterar o estado do
semaforo (vermelho, amarelo, verde ou desligado).

```

## Semaforo.cpp

```

#include "stdafx.h"
#include "Semaforo.h"

Semaforo::Semaforo(void) //construtor default da classe Semaforo:
inicializa o timer de cada lampada.
{
    time_verm = 5; //atribui o tempo de 5 segundos à lampada
vermelha.
    time_ama = 2; //atribui o tempo de 2 segundos à lampada amarela.
    time_verde = 3; //atribui o tempo de 3 segundos à lampada verde.
    time = 0; //atribui zero ao contador de tempo geral (auxiliar).

    this->desliga(); //inicializa o semaforo desligado, ou seja, com
todas as lampadas apagadas.
}

Semaforo::~Semaforo(void) //destrutor

```

```

{
}
void Semaforo::liga(Estados fase)
{
    time = 0; //inicializa o timer zerado.

    if(fase == verm) //se a lampada escolhida para ser ligada for a
vermelha, liga lampada vermelha desligando as outras.
    {
        set_estado(verm); //altera o estado do semaforo para "verm"
(vermelho).

        if(vermelha.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao
permite que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            vermelha.liga(); //liga a lampada vermelha.

        if(amarela.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite
que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            amarela.desliga(); //desliga a lampada amarela.

        if(verde.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite
que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            verde.desliga(); //desliga a lampada verde.
    }

    if(fase == ama) //se a lampada escolhida para ser ligada for a
amarela, liga lampada amarela desligando as outras.
    {
        set_estado(ama); //altera o estado do semaforo para "ama"
(amarelo).

        if(vermelha.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao
permite que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            vermelha.desliga(); //desliga a lampada vermelha.

        if(amarela.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite
que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            amarela.liga(); //liga a lampada amarela.

        if(verde.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite
que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            verde.desliga(); //desliga a lampada verde.
    }

    if(fase == verd) //se a lampada escolhida para ser ligada for a
verde, liga lampada verde desligando as outras.
    {
        set_estado(verd); //altera o estado do semaforo para "verd"
(verde).

        if(vermelha.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao
permite que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            vermelha.desliga(); //desliga a lampada vermelha.

        if(amarela.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite
que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            amarela.desliga(); //desliga a lampada amarela.

        if(verde.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite
que a lampada mude de estado caso esteja queimada.
            verde.liga(); //liga a lampada verde.
    }
}

```



```

    }
}

void Semaforo::desliga(void)
{
    set_estado(desligado); //altera o estado do semaforo para
"desligado".

    if(vermelha.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite que
a lampada mude de estado caso esteja queimada.
        vermelha.desliga(); //desliga a lampada vermelha.

    if(amarela.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite que
a lampada mude de estado caso esteja queimada.
        amarela.desliga(); //desliga a lampada amarela.

    if(verde.ver_estado() != Lampada::queimada) //Nao permite que a
lampada mude de estado caso esteja queimada.
        verde.desliga(); //desliga a lampada verde.
}

void Semaforo::queima_sem(void)
{
    int opcao;

    cout << endl;
    //Exibe um pequeno menu para que o usuario possa escolher a
lampada a ser queimada:
    do
    {
        cout << "Queimar lampada:" << endl;
        cout << "\t 1) Vermelha" << endl;
        cout << "\t 2) Amarela" << endl;
        cout << "\t 3) Verde" << endl;

        cin >> opcao;
    }while(opcao != 1 && opcao != 2 && opcao != 3);

    if(opcao == 1) //se a opção escolhida for a "1", queima a
lampada vermelha.
        vermelha.queima();
    if(opcao == 2) //se a opção escolhida for a "2", queima a
lampada amarela.
        amarela.queima();
    if(opcao == 3) //se a opção escolhida for a "3", queima a
lampada verde.
        verde.queima();
}

void Semaforo::tick(void)
{
    if(time == time_verm && estado == verm)//se o contador geral
atingiu o tempo da lampada vermelha e o semaforo estiver na fase
vermelha
        liga(verd); //entao a lampada verde
é acionada.
    if(time == time_ama && estado == ama) //se o contador geral
atingiu o tempo da lampada amarela e o semaforo estiver na fase
amarela
        liga(verm); //entao a lampada
vermelha é acionada.
    if(time == time_verde && estado == verd)//se o contador geral
atingiu o tempo da lampada verde e o semaforo estiver na fase verde

```

```

        liga(ama); //entao a lampada amarela
é acionada.

        time++; //contador geral (auxiliar).
}

void Semaforo::show(void)
{ //verifica em qual estado está a lampada vermelha:
    if(vermelha.ver_estado() == Lampada::ligada)//se estiver ligada,
imprime "Vermelho".
        cout << "Vermelho" << endl;
    else if(vermelha.ver_estado() == Lampada::apagada)//se estiver
apagada, imprime "0".
        cout << "0" << endl;
    else //se nao estiver ligada nem apagada é porque está queimada,
entao imprime "Queimada".
        cout << "Queimada" << endl;

    //verifica em qual estado está a lampada amarela:
    if(amarela.ver_estado() == Lampada::ligada) //se estiver ligada,
imprime "Amarelo".
        cout << "Amarelo" << endl;
    else if(amarela.ver_estado() == Lampada::apagada)//se estiver
apagada, imprime "0".
        cout << "0" << endl;
    else //se nao estiver ligada nem apagada é porque está queimada,
entao imprime "Queimada".
        cout << "Queimada" << endl;

    //verifica em qual estado está a lampada verde:
    if(verde.ver_estado() == Lampada::ligada)//se estiver ligada,
imprime "Verde".
        cout << "Verde" << endl;
    else if(verde.ver_estado() == Lampada::apagada)//se estiver
apagada, imprime "0".
        cout << "0" << endl;
    else //se nao estiver ligada nem apagada é porque está queimada,
entao imprime "Queimada".
        cout << "Queimada" << endl;
}
void Semaforo::set_estado(Estados estado)
{
    this->estado = estado; //atribui o novo estado ao estado
original.
}

```

## Semaforos.cpp

```

#include "stdafx.h"
#include "Form1.h"
#include "Cruzamento.h"
#include "Wait.h"

using namespace serial;

[STAThreadAttribute]
int main(array<System::String ^> ^args)
{
    // Enabling Windows XP visual effects before any controls are
    created
    Application::EnableVisualStyles();
    Application::SetCompatibleTextRenderingDefault(false);

    // Create the main window and run it
    Application::Run(gcnew Form1());
    return 0;
}

```

## Cruzamento.h

```

#include "Semaforo.h"
#include "stdafx.h"
//using namespace std;
#pragma once
//Definição da classe cruzamento.
class Cruzamento
{
public:
    class Semaforo semaforo1, semaforo2; //cria 2 objetos da classe
    Semaforo.
public:
    Cruzamento(void); //contrutor default da classe Cruzamento.
    ~Cruzamento(void); //destrutor
    void liga_cruz(void); //método que liga o cruzamento em um
    estado estável pre-definido.
    void tick_cruz(void); //método que controla a passagem do tempo
    no cruzamento.
    void show_cruz(void); //método que exibe a situação atual do
    cruzamento.
    void queima_cruz(void); //método que permite ao usuário escolher
    qual lampada deseja queimar em qual semáforo.

};

```

## Cruzamento.cpp

```

#include "stdafx.h"
#include "Cruzamento.h"
//using namespace std;

Cruzamento::Cruzamento(void) //contrutor default da classe Cruzamento.
{

}

Cruzamento::~Cruzamento(void) //destrutor.
{
}

void Cruzamento::liga_cruz(void)
{ //Inicializa o cruzamento em um estado estável pre-definido:
    semaforo1.liga(Semaforo::verd); //liga o primeiro semaforo de
    carros na fase "verd" (verde).
    semaforo2.liga(Semaforo::verm); //liga o segundo semaforo de
    carros na fase "ver" (vermelho).
}

void Cruzamento::tick_cruz(void)
{
    semaforo1.tick(); //faz a chamada do método que controla o tempo
    para o primeiro semaforo de carros.
    semaforo2.tick(); //faz a chamada do método que controla o tempo
    para o segundo semaforo de carros.
}

void Cruzamento::show_cruz(void)
{ //Imprime na tela a situação geral dos 4 conjuntos de lampadas:
    cout << "Semaforo 1:" << endl;
    semaforo1.show(); //imprime na tela a situação do primeiro
    semaforo de carros.
    cout << endl << endl << "Semaforo 2:" << endl;
    semaforo2.show(); //imprime na tela a situação do segundo
    semaforo de carros.
}

void Cruzamento::queima_cruz(void)
{
    int opcao;

    system("cls");
    //Exibe um pequeno menu para que o usuario possa escolher em qual
    semaforo deseja queimar uma lampada:
    do
    {
        cout << "Queimar lampada do semaforo:" << endl;
        cout << "\t 1) Primeiro Semaforo" << endl;
        cout << "\t 2) Segundo Semaforo" << endl;

        cin >> opcao;
    }while(opcao != 1 && opcao != 2 && opcao != 3 && opcao != 4);

    if(opcao == 1) //se a opção escolhida for a "1", queimará uma
    lampada do primeiro semaforo de carros.
        semaforo1.queima_sem();
    if(opcao == 2) //se a opção escolhida for a "2", queimará uma
    lampada do segundo semaforo de carros.
        semaforo2.queima_sem();
}

```

## Form.h

```
#pragma once

#include "Semaforo.h"
#include "Cruzamento.h"
#include "Wait.h"
#include "Lampada.h"

    Cruzamento cruzamento;
    Wait wait;

namespace serial {

    using namespace System;
    using namespace System::ComponentModel;
    using namespace System::Collections;
    using namespace System::Windows::Forms;
    using namespace System::Data;
    using namespace System::Drawing;
    using namespace std;

    /// <summary>
    /// Summary for Form1
    ///
    /// WARNING: If you change the name of this class, you will need
to change the
    ///         'Resource File Name' property for the managed
resource compiler tool
    ///         associated with all .resx files this class depends
on. Otherwise,
    ///         the designers will not be able to interact properly
with localized
    ///         resources associated with this form.
    /// </summary>
    public ref class Form1 : public System::Windows::Forms::Form
    {
    public:

        //         property Keys KeyCode {
        // Keys get ();
        //}
        int x;

        Form1(void)
        {
            InitializeComponent();

            serialPort1->Open();
            x = 0;

            //
            //TODO: Add the constructor code here
            //
        }

    protected:
        /// <summary>
```

```

        /// Clean up any resources being used.
        /// </summary>
        ~Form1()
        {

//            serialPort1->Close();
            if (components)
            {
                delete components;
            }
        }

protected:

protected:

private: System::Windows::Forms::GroupBox^ groupBox1;
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ verde_aceso;
private:
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ amarelo_aceso;
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ vermelho_aceso;
private: System::Windows::Forms::CheckBox^ checkBox1;
private: System::Windows::Forms::GroupBox^ groupBox2;
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ radioButton1;
private:
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ radioButton2;
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ radioButton3;
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ radioButton4;
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ radioButton5;
internal: System::Windows::Forms::RadioButton^ radioButton6;
private: System::Windows::Forms::Label^ label1;
private: System::IO::Ports::SerialPort^ serialPort1;
private: System::ComponentModel::IContainer^ components;
private:
    /// <summary>
    /// Required designer variable.
    /// </summary>

#pragma region Windows Form Designer generated code
    /// <summary>
    /// Required method for Designer support - do not modify
    /// the contents of this method with the code editor.
    /// </summary>
    void InitializeComponent(void)
    {
        this->components = (gcnew
System::ComponentModel::Container());
        this->groupBox1 = (gcnew
System::Windows::Forms::GroupBox());
        this->verde_aceso = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->amarelo_aceso = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->vermelho_aceso = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->checkBox1 = (gcnew
System::Windows::Forms::CheckBox());
        this->groupBox2 = (gcnew
System::Windows::Forms::GroupBox());
    }

```

```

        this->radioButton1 = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->radioButton2 = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->radioButton3 = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->radioButton4 = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->radioButton5 = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->radioButton6 = (gcnew
System::Windows::Forms::RadioButton());
        this->label1 = (gcnew
System::Windows::Forms::Label());
        this->serialPort1 = (gcnew
System::IO::Ports::SerialPort(this->components));
        this->groupBox1->SuspendLayout();
        this->groupBox2->SuspendLayout();
        this->SuspendLayout();
        //
        // groupBox1
        //
        this->groupBox1->Controls->Add(this->verde_aceso);
        this->groupBox1->Controls->Add(this->amarelo_aceso);
        this->groupBox1->Controls->Add(this->vermelho_aceso);
        this->groupBox1->Location =
System::Drawing::Point(16, 15);
        this->groupBox1->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->groupBox1->Name = L"groupBox1";
        this->groupBox1->Padding =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->groupBox1->Size = System::Drawing::Size(467,
295);

        this->groupBox1->TabIndex = 0;
        this->groupBox1->TabStop = false;
        this->groupBox1->Text = L"Cruzamento 1";
        //
        // verde_aceso
        //
        this->verde_aceso->AutoCheck = false;
        this->verde_aceso->AutoSize = true;
        this->verde_aceso->Font = (gcnew
System::Drawing::Font(L"Microsoft Sans Serif", 12,
System::Drawing::FontStyle::Regular,
System::Drawing::GraphicsUnit::Point,
        static_cast<System::Byte>(0)));
        this->verde_aceso->ForeColor =
System::Drawing::Color::Lime;
        this->verde_aceso->Location =
System::Drawing::Point(9, 98);
        this->verde_aceso->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->verde_aceso->Name = L"verde_aceso";
        this->verde_aceso->Size = System::Drawing::Size(86,
29);

        this->verde_aceso->TabIndex = 0;
        this->verde_aceso->TabStop = true;
        this->verde_aceso->Text = L"Verde";
        this->verde_aceso->UseVisualStyleBackColor = true;
        //

```

```

        // amarelo_aceso
        //
        this->amarelo_aceso->AutoCheck = false;
        this->amarelo_aceso->AutoSize = true;
        this->amarelo_aceso->Font = (gcnew
System::Drawing::Font(L"Microsoft Sans Serif", 12,
System::Drawing::FontStyle::Regular,
System::Drawing::GraphicsUnit::Point,
        static_cast<System::Byte>(0)));
        this->amarelo_aceso->ForeColor =
System::Drawing::Color::Yellow;
        this->amarelo_aceso->Location =
System::Drawing::Point(8, 62);
        this->amarelo_aceso->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->amarelo_aceso->Name = L"amarelo_aceso";
        this->amarelo_aceso->Size =
System::Drawing::Size(106, 29);
        this->amarelo_aceso->TabIndex = 0;
        this->amarelo_aceso->TabStop = true;
        this->amarelo_aceso->Text = L"Amarelo";
        this->amarelo_aceso->UseVisualStyleBackColor = true;
        //
        // vermelho_aceso
        //
        this->vermelho_aceso->AutoCheck = false;
        this->vermelho_aceso->AutoSize = true;
        this->vermelho_aceso->Font = (gcnew
System::Drawing::Font(L"Microsoft Sans Serif", 12,
System::Drawing::FontStyle::Regular,
System::Drawing::GraphicsUnit::Point,
        static_cast<System::Byte>(0)));
        this->vermelho_aceso->ForeColor =
System::Drawing::Color::Red;
        this->vermelho_aceso->Location =
System::Drawing::Point(9, 25);
        this->vermelho_aceso->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->vermelho_aceso->Name = L"vermelho_aceso";
        this->vermelho_aceso->Size =
System::Drawing::Size(117, 29);
        this->vermelho_aceso->TabIndex = 0;
        this->vermelho_aceso->TabStop = true;
        this->vermelho_aceso->Text = L"Vermelho";
        this->vermelho_aceso->UseVisualStyleBackColor = true;
        this->vermelho_aceso->CheckedChanged += gcnew
System::EventHandler(this, &Form1::vermelho_aceso_CheckedChanged);
        //
        // checkBox1
        //
        this->checkBox1->AutoSize = true;
        this->checkBox1->Location =
System::Drawing::Point(16, 338);
        this->checkBox1->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->checkBox1->Name = L"checkBox1";
        this->checkBox1->Size = System::Drawing::Size(149,
21);
        this->checkBox1->TabIndex = 1;
        this->checkBox1->Text = L"Sinaleiros ligados\?";
        this->checkBox1->UseVisualStyleBackColor = true;

```



```

        this->checkBox1->CheckedChanged += gcnew
System::EventHandler(this, &Form1::checkBox1_CheckedChanged);
        //
        // groupBox2
        //
        this->groupBox2->Controls->Add(this->radioButton1);
        this->groupBox2->Controls->Add(this->radioButton2);
        this->groupBox2->Controls->Add(this->radioButton3);
        this->groupBox2->Location =
System::Drawing::Point(491, 15);
        this->groupBox2->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->groupBox2->Name = L"groupBox2";
        this->groupBox2->Padding =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->groupBox2->Size = System::Drawing::Size(467,
295);

        this->groupBox2->TabIndex = 2;
        this->groupBox2->TabStop = false;
        this->groupBox2->Text = L"Crucamento 2";
        //
        // radioButton1
        //
        this->radioButton1->AutoCheck = false;
        this->radioButton1->AutoSize = true;
        this->radioButton1->Font = (gcnew
System::Drawing::Font(L"Microsoft Sans Serif", 12,
System::Drawing::FontStyle::Regular,
System::Drawing::GraphicsUnit::Point,
        static_cast<System::Byte>(0)));
        this->radioButton1->ForeColor =
System::Drawing::Color::Lime;
        this->radioButton1->Location =
System::Drawing::Point(9, 98);
        this->radioButton1->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->radioButton1->Name = L"radioButton1";
        this->radioButton1->Size = System::Drawing::Size(86,
29);

        this->radioButton1->TabIndex = 0;
        this->radioButton1->TabStop = true;
        this->radioButton1->Text = L"Verde";
        this->radioButton1->UseVisualStyleBackColor = true;
        //
        // radioButton2
        //
        this->radioButton2->AutoCheck = false;
        this->radioButton2->AutoSize = true;
        this->radioButton2->Font = (gcnew
System::Drawing::Font(L"Microsoft Sans Serif", 12,
System::Drawing::FontStyle::Regular,
System::Drawing::GraphicsUnit::Point,
        static_cast<System::Byte>(0)));
        this->radioButton2->ForeColor =
System::Drawing::Color::Yellow;
        this->radioButton2->Location =
System::Drawing::Point(8, 62);
        this->radioButton2->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->radioButton2->Name = L"radioButton2";

```

```

29);
    this->radioButton2->Size = System::Drawing::Size(106,
    this->radioButton2->TabIndex = 0;
    this->radioButton2->TabStop = true;
    this->radioButton2->Text = L"Amarelo";
    this->radioButton2->UseVisualStyleBackColor = true;
    //
    // radioButton3
    //
    this->radioButton3->AutoCheck = false;
    this->radioButton3->AutoSize = true;
    this->radioButton3->Font = (gcnew
System::Drawing::Font(L"Microsoft Sans Serif", 12,
System::Drawing::FontStyle::Regular,
System::Drawing::GraphicsUnit::Point,
    static_cast<System::Byte>(0)));
    this->radioButton3->ForeColor =
System::Drawing::Color::Red;
    this->radioButton3->Location =
System::Drawing::Point(9, 25);
    this->radioButton3->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
    this->radioButton3->Name = L"radioButton3";
    this->radioButton3->Size = System::Drawing::Size(117,
29);
    this->radioButton3->TabIndex = 0;
    this->radioButton3->TabStop = true;
    this->radioButton3->Text = L"Vermelho";
    this->radioButton3->UseVisualStyleBackColor = true;
    this->radioButton3->CheckedChanged += gcnew
System::EventHandler(this, &Form1::radioButton3_CheckedChanged);
    //
    // radioButton4
    //
    this->radioButton4->AutoCheck = false;
    this->radioButton4->AutoSize = true;
    this->radioButton4->Location =
System::Drawing::Point(843, 338);
    this->radioButton4->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
    this->radioButton4->Name = L"radioButton4";
    this->radioButton4->Size = System::Drawing::Size(99,
21);
    this->radioButton4->TabIndex = 3;
    this->radioButton4->TabStop = true;
    this->radioButton4->Text = L"Maior em 2";
    this->radioButton4->UseVisualStyleBackColor = true;
    //
    // radioButton5
    //
    this->radioButton5->AutoCheck = false;
    this->radioButton5->AutoSize = true;
    this->radioButton5->Location =
System::Drawing::Point(721, 338);
    this->radioButton5->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
    this->radioButton5->Name = L"radioButton5";
    this->radioButton5->Size = System::Drawing::Size(99,
21);
    this->radioButton5->TabIndex = 4;
    this->radioButton5->TabStop = true;

```

```

        this->radioButton5->Text = L"Maior em 1";
        this->radioButton5->UseVisualStyleBackColor = true;
        //
        // radioButton6
        //
        this->radioButton6->AutoCheck = false;
        this->radioButton6->AutoSize = true;
        this->radioButton6->Location =
System::Drawing::Point(600, 338);
        this->radioButton6->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 4, 4, 4);
        this->radioButton6->Name = L"radioButton6";
        this->radioButton6->Size = System::Drawing::Size(74,
21);

        this->radioButton6->TabIndex = 5;
        this->radioButton6->TabStop = true;
        this->radioButton6->Text = L"Normal";
        this->radioButton6->UseVisualStyleBackColor = true;
        //
        // label1
        //
        this->label1->AutoSize = true;
        this->label1->Location = System::Drawing::Point(496,
341);

        this->label1->Margin =
System::Windows::Forms::Padding(4, 0, 4, 0);
        this->label1->Name = L"label1";
        this->label1->Size = System::Drawing::Size(62, 17);
        this->label1->TabIndex = 6;
        this->label1->Text = L"Trafego:";
        //
        // Form1
        //
        this->AutoScaleDimensions = System::Drawing::SizeF(8,
16);

        this->AutoScaleMode =
System::Windows::Forms::AutoScaleMode::Font;
        this->BackgroundImageLayout =
System::Windows::Forms::ImageLayout::Center;
        this->ClientSize = System::Drawing::Size(976, 374);
        this->Controls->Add(this->label1);
        this->Controls->Add(this->radioButton6);
        this->Controls->Add(this->radioButton5);
        this->Controls->Add(this->radioButton4);
        this->Controls->Add(this->checkBox1);
        this->Controls->Add(this->groupBox2);
        this->Controls->Add(this->groupBox1);
        this->FormBorderStyle =
System::Windows::Forms::FormBorderStyle::FixedDialog;
        this->Margin = System::Windows::Forms::Padding(4, 4,
4, 4);

        this->Name = L"Form1";
        this->Text = L"Controle Sinaleiro";
        this->Load += gcnew System::EventHandler(this,
&Form1::Form1_Load);
        this->KeyPress += gcnew
System::Windows::Forms::KeyPressEventHandler(this,
&Form1::Form1_KeyPress);
        this->KeyUp += gcnew
System::Windows::Forms::KeyEventHandler(this, &Form1::Form1_KeyUp);

```

```

        this->KeyDown += gcnew
System::Windows::Forms::KeyEventHandler(this, &Form1::Form1_KeyDown);
        this->groupBox1->ResumeLayout(false);
        this->groupBox1->PerformLayout();
        this->groupBox2->ResumeLayout(false);
        this->groupBox2->PerformLayout();
        this->ResumeLayout(false);
        this->PerformLayout();
    }
#pragma endregion
    private: System::Void Form1_KeyDown(System::Object^ sender,
System::Windows::Forms::KeyEventArgs^ e) {

    }

    private: System::Void Form1_KeyPress(System::Object^ sender,
System::Windows::Forms::KeyPressEventArgs^ e) {
    }

    private: System::Void Form1_KeyUp(System::Object^ sender,
System::Windows::Forms::KeyEventArgs^ e) {
    }

    private: System::Void Form1_Load(System::Object^ sender,
System::EventArgs^ e) {
    }
private: System::Void checkBox1_CheckedChanged(System::Object^
sender, System::EventArgs^ e) {

        if (checkBox1->CheckState == CheckState::Checked)
        {
            // If checked, turn on.
            cruzamento.liga_cruz();
        }

    }

    private: System::Void
vermelho_aceso_CheckedChanged(System::Object^ sender,
System::EventArgs^ e) {
        if(cruzamento.semaforol.vermelha.estado ==
Lampada::ligada){
            vermelho_aceso->PerformClick();
        }

    }

private: System::Void radioButton3_CheckedChanged(System::Object^
sender, System::EventArgs^ e) {
        if(cruzamento.semaforo2.vermelha.estado ==
Lampada::ligada){
            radioButton3->PerformClick();
        }

    }
};
}

```

